

Detekcja zakleszczenia (1)

Wykład prowadzą:

Jerzy Brzeziński
Jacek Kobusiński



Plan wykładu

- Procesy aktywne i pasywne
- Definicja zakleszczenia
- Problem detekcji wystąpienia zakleszczenia
- Detekcja zakleszczenia dla modelu OR
- Detekcja zakleszczenia dla modelu AND
- Detekcja zakleszczenia w środowisku synchronicznym dla modelu „k spośród r”



Wprowadzenie

Procesy tworzące przetwarzanie rozproszone komunikują się ze sobą za pomocą mechanizmu wymiany wiadomości, realizując wspólny cel przetwarzania. Jedne procesy wysyłają komunikaty zawierające żądania przydziału pewnych zasobów, inne – w odpowiedzi – przesyłają ewentualnie komunikaty potwierdzające przydział żądanych zasobów.



Nieformalna definicja problemu

W przetwarzaniu rozproszonym może w ogólności wystąpić sytuacja, w której wszystkie procesy pewnego niepustego zbioru procesów oczekują na wiadomości (potwierdzające na przykład przydział zasobów) od innych procesów tego właśnie zbioru. Stan taki nazywany jest **zakleszczeniem rozproszonym** (ang. *distributed deadlock*).



Procesy aktywne i pasywne

W każdej chwili proces może być w jednym z dwóch stanów:
aktywnym albo **pasywnym**.

Proces aktywny może realizować przetwarzanie wykonując operacje odpowiadające zajściu zdarzeń wewnętrznych i komunikacyjnych.



Warunek uaktywnienia

Warunek uaktywnienia jest wyrażony przez predykat:

$$ready_i(\mathcal{X}) \equiv (\mathcal{P}_i^A \supseteq \mathcal{X}) \wedge activate_i(\mathcal{X}) \quad (5.1)$$



Definicja problemu

Przez $deadlock(\mathcal{B})$ oznaczamy predykat stwierdzający, że w danej chwili τ , niepusty zbiór procesów \mathcal{B} jest zbiorem procesów zakleszczonych.



Zakleszczenie w modelu jednostkowym

$$deadlock(\mathcal{B}) \equiv \quad (5.2)$$

$$(\mathcal{B} \subseteq \mathcal{P}) \wedge (\mathcal{B} \neq \emptyset) \wedge$$

$$(\forall P_i :: P_i \in \mathcal{B} :: (passive_i \wedge |\mathcal{D}_i| = 1 \wedge$$

$$(\exists P_j :: P_j \in \mathcal{D}_i \cap \mathcal{B} :: (\neg in-transit_i[j] \wedge \neg available_i[j]))))$$



Zakleszczenie w modelu AND

$$\begin{aligned}
 \text{deadlock}(\mathcal{B}) \equiv & \quad (5.3) \\
 & (\mathcal{B} \subseteq \mathcal{P}) \wedge (\mathcal{B} \neq \emptyset) \wedge \\
 & (\forall P_i :: P_i \in \mathcal{B} :: (\text{passive}_i \wedge \\
 & \quad (\exists P_j :: P_j \in \mathcal{D}_i \cap \mathcal{B} :: (\neg \text{in-transit}_i[j] \wedge \neg \text{available}_i[j]))))
 \end{aligned}$$



Zakleszczenie w modelu OR

$$\begin{aligned}
 \text{deadlock}(\mathcal{B}) \equiv & \quad (5.4) \\
 & (\mathcal{B} \subseteq \mathcal{P}) \wedge (\mathcal{B} \neq \emptyset) \wedge \\
 & (\forall P_i :: P_i \in \mathcal{B} :: (\text{passive}_i \wedge \\
 & \quad \mathcal{D}_i \subseteq \mathcal{B} \wedge \\
 & \quad (\forall P_j :: P_j \in \mathcal{D}_i :: (\neg \text{in-transit}_i[j] \wedge \neg \text{available}_i[j]))))
 \end{aligned}$$



Zakleszczenie w podstawowym modelu k spośród r

$$\begin{aligned}
 \text{deadlock}(\mathcal{B}) \equiv & \quad (5.5) \\
 & (\mathcal{B} \subseteq \mathcal{P}) \wedge (\mathcal{B} \neq \emptyset) \wedge \\
 & (\forall P_i :: P_i \in \mathcal{B} :: (\text{passive}_i \wedge \\
 & \quad (\exists \mathcal{B}_i :: \mathcal{B}_i \subseteq \mathcal{D}_i \cap \mathcal{B} :: \\
 & \quad \quad (|\mathcal{D}_i \setminus \mathcal{B}_i| < k_i \wedge \\
 & \quad \quad (\forall P_j :: P_j \in \mathcal{B}_i :: (\neg \text{in-transit}_i[j] \wedge \neg \text{available}_i[j]))))))
 \end{aligned}$$



Zakleszczenie w modelu OR – AND

$$\begin{aligned}
 \text{deadlock}(\mathcal{B}) \equiv & \quad (5.6) \\
 & (\mathcal{B} \subseteq \mathcal{P}) \wedge (\mathcal{B} \neq \emptyset) \wedge \\
 & (\forall P_i :: P_i \in \mathcal{B} :: (\text{passive}_i \wedge \\
 & \quad (\forall u :: 1 \leq u \leq q_i :: \\
 & \quad \quad (\exists P_j :: P_j \in \mathcal{D}_i^u \cap \mathcal{B} :: (\neg \text{in-transit}_i[j] \wedge \neg \text{available}_i[j]))))))
 \end{aligned}$$



Zakleszczenie w modelu dysjunkcyjnym k spośród r

$$\begin{aligned}
 \text{deadlock}(\mathcal{B}) \equiv & \quad (5.7) \\
 & (\mathcal{B} \subseteq \mathcal{P}) \wedge (\mathcal{B} \neq \emptyset) \wedge \\
 & (\forall P_i :: P_i \in \mathcal{B} :: (\text{passive}_i \wedge (\forall u :: 1 \leq u \leq q_i :: \\
 & (\exists \mathcal{B}_i^u :: \mathcal{B}_i^u \subseteq \mathcal{D}_i^u \cap \mathcal{B} :: \\
 & (|\mathcal{D}_i^u \setminus \mathcal{B}_i^u| < k_i^u \wedge \\
 & (\forall P_j :: P_j \in \mathcal{B}_i^u :: (\neg \text{in-transit}_i[j] \wedge \neg \text{available}_i[j]))))))))
 \end{aligned}$$



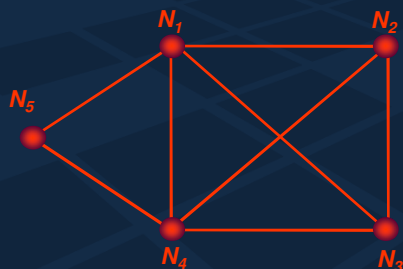
Zakleszczenie w modelu predykcyjnym

$$\begin{aligned}
 \text{deadlock}(\mathcal{B}) \equiv & \quad (5.8) \\
 & (\mathcal{B} \subseteq \mathcal{P}) \wedge (\mathcal{B} \neq \emptyset) \wedge \\
 & (\forall P_i :: P_i \in \mathcal{B} :: (\text{passive}_i \wedge \neg \text{activate}_i(\mathcal{AV}_i \cup \mathcal{IT}_i \cup (\mathcal{P} \setminus \mathcal{B}))))
 \end{aligned}$$



Przykłady zakleszczeń

Wait-For Graph (WFG):



N_1, N_2, N_3, N_4, N_5 – węzły środowiska przetwarzania

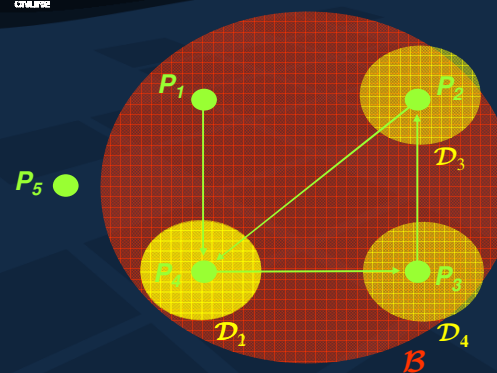
P_1, P_2, P_3, P_4, P_5 – procesy wykonywane w odpowiednich węzłach

$P_i \rightarrow P_j$ – łuk $\langle P_i, P_j \rangle$ reprezentujący fakt, że proces P_i oczekuje na wiadomość od procesu P_j

- Każdy proces w grafie z łukiem wychodzącym jest pasywny.
- Procesy bez łuków wychodzących są aktywne.
- Zakładamy, że wszystkie kanały są puste.



Przykład – model jednostkowy



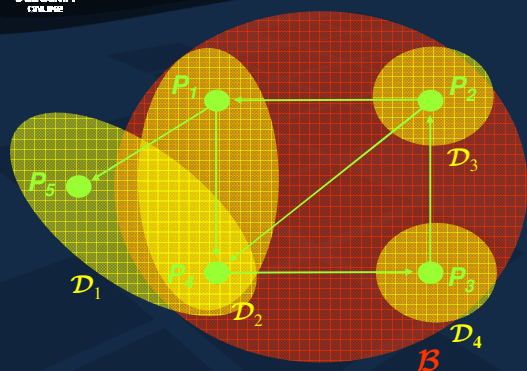
Zbiory warunkujące:

$$\begin{aligned}
 \mathcal{D}_1 &= \{P_4\}, \\
 \mathcal{D}_2 &= \{P_4\}, \\
 \mathcal{D}_3 &= \{P_2\}, \\
 \mathcal{D}_4 &= \{P_3\}.
 \end{aligned}$$

$\text{deadlock}(\mathcal{B})$ zachodzi dla $\mathcal{B} = \{P_1, P_2, P_3, P_4\}$



Przykład – model AND



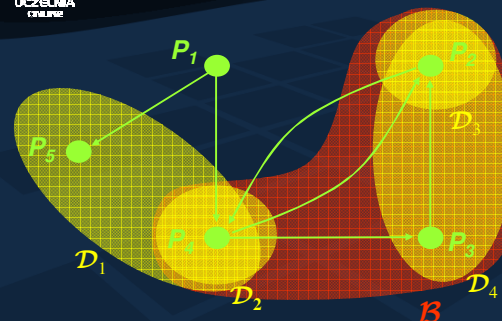
Zbiory warunkujące:

$$\begin{aligned} \mathcal{D}_1 &= \{P_4, P_5\}, \\ \mathcal{D}_2 &= \{P_1, P_4\}, \\ \mathcal{D}_3 &= \{P_2\}, \\ \mathcal{D}_4 &= \{P_3\}. \end{aligned}$$

$deadlock(\mathcal{B})$ zachodzi dla $\mathcal{B} = \{P_1, P_2, P_3, P_4\}$



Przykład – model OR



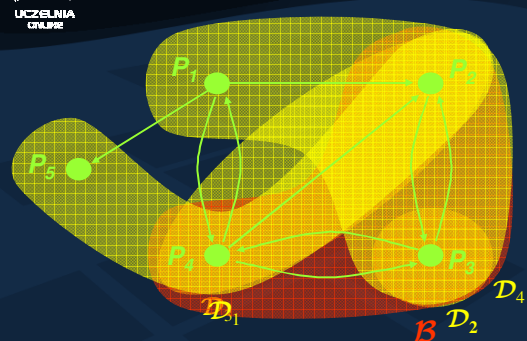
Zbiory warunkujące:

$$\begin{aligned} \mathcal{D}_1 &= \{P_4, P_5\}, \\ \mathcal{D}_2 &= \{P_4\}, \\ \mathcal{D}_3 &= \{P_2\}, \\ \mathcal{D}_4 &= \{P_2, P_3\}. \end{aligned}$$

$deadlock(\mathcal{B})$ zachodzi dla $\mathcal{B} = \{P_2, P_3, P_4\}$



Przykład – model k spośród r



Modele żądań:

dla P_1 : 1 spośród 3
dla P_2 : 1 spośród 1
dla P_3 : 2 spośród 2
dla P_4 : 2 spośród 3

Zbiory warunkujące:

$$\begin{aligned} \mathcal{D}_1 &= \{P_2, P_4, P_5\}, \\ \mathcal{D}_2 &= \{P_3\}, \\ \mathcal{D}_3 &= \{P_2, P_4\}, \\ \mathcal{D}_4 &= \{P_1, P_2, P_3\}. \end{aligned}$$

$deadlock(\mathcal{B})$ zachodzi dla $\mathcal{B} = \{P_2, P_3, P_4\}$



Klasyfikacja problemów detekcji zakleszczenia

- problem detekcji wystąpienia zakleszczenia
- problem detekcji zakleszczenia procesu
- problem detekcji zakleszczenia zbioru procesów
- problem detekcji maksymalnego zbioru procesów zakleszczonych



Detekcja wystąpienia zakleszczenia

Czy istnieje w pewnej chwili zbiór \mathcal{B} , dla którego predykat $deadlock(\mathcal{B})$ jest prawdziwy ?

Odpowiedź na to pytanie określa wartość predykatu:

$$dE \equiv (\exists \mathcal{B} :: deadlock(\mathcal{B})) \quad (5.9)$$



Detekcja wystąpienia zakleszczenia procesu

Detekcja zakleszczenia procesu P_i sprowadza się do sprawdzenia czy prawdziwy jest predykat:

$$dP_i \equiv (\exists \mathcal{B} :: deadlock(\mathcal{B}) \wedge P_i \in \mathcal{B}) \quad (5.10)$$



Detekcja wystąpienia zakleszczenia zbioru procesów

Detekcja zakleszczenia zbioru procesów polega na znalezieniu zbioru \mathcal{B}^* , dla którego prawdziwy jest następujący predykat:

$$deadlock(\mathcal{B}^*) \vee ((\mathcal{B}^* = \emptyset) \wedge (\nexists \mathcal{B} :: deadlock(\mathcal{B}))) \quad (5.11)$$



Detekcja maksymalnego zbioru zakleszczonego

Detekcja maksymalnego zbioru zakleszczonego, sprowadza się do znalezienia takiego zbioru \mathcal{B}^* , dla którego spełniony jest warunek:

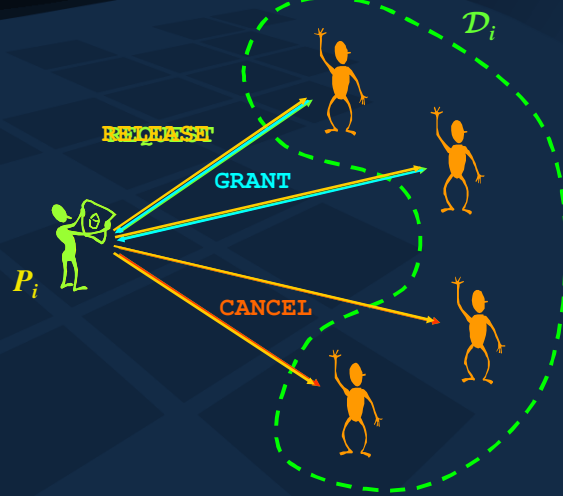
$$(deadlock(\mathcal{B}^*) \vee \mathcal{B}^* = \emptyset) \wedge (maxdead(\mathcal{B}^*)), \quad (5.12)$$

gdzie

$$maxdead(\mathcal{B}^*) \equiv (\forall \mathcal{B} :: deadlock(\mathcal{B}) \Rightarrow (\mathcal{B} \subseteq \mathcal{B}^*)) \quad (5.13)$$



Model aplikacyjnego przetwarzania rozproszonego



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu AND (1)

```

type PROBE extends FRAME is
  record of
    initIndex : INTEGER
  end record

probeOut      : PROBE
grantedi     : array [1..n] of BOOLEAN := False
Di         : set of PROCESS_ID
recvProbei  : array [1..n] of BOOLEAN := False
αi         : INTEGER
k             : INTEGER
deadlockDetectedi : BOOLEAN := False

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu AND (2)

```

1. when e_start(Qα, DeadlockDetection) do
2.   if passiveα
3.     then
4.       for all Qk :: Pk ∈ Dα do
5.         probeOut.initIndex := α
6.         send(Qα, Qk, probeOut)
7.       end for
8.     end if
9.   end when

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu AND (3)

```

10. when e_activate(Pi) do
11.   for all k ∈ {1, 2, ..., n} do
12.     recvProbei[k] := False
13.   end for
14. end when

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu AND (4)

```

15. when e_receive(Qj, Qi, probeIn: PROBE) do
16.   αi := probeIn.InitIndex
17.   if passivei ∧ (¬recvProbei[αi]) ∧ (¬grantedi[j])
18.   then
19.     recvProbei[αi] := True
20.     if αi = i
21.     then
22.       deadlockDetectedi := True
23.       decide (deadlockDetectedi)
24.     else
25.       probeOut.initIndex := αi
26.       for all Qk :: Pk ∈ Di do
27.         send(Qi, Qk, probeOut)
28.       end for
29.     end if
30.   end if
31. end when

```



Detekcja zakleszczenia dla modelu OR (1)

Algorytm detekcji zakleszczenia dla modelu *OR* opiera się na przetwarzaniu dyfuzyjnym (ang. *query computation*).



Detekcja zakleszczenia dla modelu OR (2)

Twierdzenie 5.2

Jeżeli inicjator Q_α rozpoczyna detekcję w chwili, gdy jego proces aplikacyjny P_α jest zakleszczony, to Q_α stwierdzi zakleszczenie procesu P_α w skończonym czasie (algorytm detekcji zakończy się).



Detekcja zakleszczenia dla modelu OR (3)

Twierdzenie 5.2

Jeżeli inicjator Q_α deklaruje, że jego proces aplikacyjny P_α jest zakleszczony, to P_α należy do pewnego zbioru procesów zakleszczonych w chwili zakończenia algorytmu.



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu OR (1)

```

type CONTROL extends FRAME is
  record of
    initIndex : INTEGER
    queryNo   : INTEGER
  end record

type QUERY extends CONTROL

type REPLY extends CONTROL

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu OR (2)

```

queryOut      : QUERY
replyOut      : REPLY
 $\mathcal{D}_i$       : set of PROCESS_ID
maxQueryNoi  : array [1..n] of INTEGER := 0
engageri    : array [1..n] of INTEGER := 0
QRBalancei  : array [1..n] of INTEGER := 0
contPassivei : array [1..n] of BOOLEAN := False
queryNoi    : INTEGER
 $\alpha_i$      : INTEGER
deadlockDetectedi : BOOLEAN := False

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu OR (3)

```

1. when e_start( $Q_\alpha$ , DeadlockDetection) do
2.   if passive $\alpha$ 
3.     then
4.       maxQueryNo $\alpha$ [ $\alpha$ ] := maxQueryNo $\alpha$ [ $\alpha$ ] + 1
5.       contPassive $\alpha$ [ $\alpha$ ] := True
6.       queryOut.queryNo := maxQueryNo $\alpha$ [ $\alpha$ ]
7.       queryOut.initIndex :=  $\alpha$ 
8.       for all  $Q_k :: P_k \in \mathcal{D}_\alpha$  do
9.         send( $Q_\alpha$ ,  $Q_k$ , queryOut)
10.      end for
11.      QRBalance $\alpha$ [ $\alpha$ ] := |  $\mathcal{D}_\alpha$  |
12.    end if
13.  end when

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu OR (4)

```

14. when e_receive( $Q_j$ ,  $Q_i$ , queryIn : QUERY) do
15.   if passive $i$ 
16.     then
17.       queryNo $i$  := queryIn.queryNo
18.        $\alpha_i$  := queryIn.initIndex
19.       if queryNo $i$  > maxQueryNo $i$ [ $\alpha_i$ ]
20.         then
21.           maxQueryNo $i$ [ $\alpha_i$ ] := queryNo $i$ 
22.           engager $i$ [ $\alpha_i$ ] :=  $j$ 
23.           contPassive $i$ [ $\alpha_i$ ] := True
24.           queryOut.queryNo := queryNo $i$ 
25.           queryOut.initIndex :=  $\alpha_i$ 
26.           for all  $Q_k :: P_k \in \mathcal{D}_i$  do
27.             send( $Q_i$ ,  $Q_k$ , queryOut)
28.           end for
29.           QRBalance $i$ [ $\alpha_i$ ] := |  $\mathcal{D}_i$  |

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu OR (5)

```

30.   else
31.     if  $contPassive_i[\alpha_i] \wedge queryNo_i = maxQueryNo_i[\alpha_i]$ 
32.     then
33.        $replyOut.queryNo := queryNo_i$ 
34.        $replyOut.initIndex := \alpha_i$ 
35.        $send(Q_i, Q_j, replyOut)$ 
36.     end if
37.   end if
38. end if
39. end when

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu OR (6)

```

40.   when  $e\_receive(Q_j, Q_i, replyIn : REPLY)$  do
41.     if  $passive_i$ 
42.     then
43.        $queryNo_i := queryIn.queryNo$ 
44.        $\alpha_i := queryIn.initIndex$ 
45.       if  $maxQueryNo_i[\alpha_i] = queryNo_i \wedge contPassive_i[\alpha_i]$ 
46.       then
47.          $QRBalance_i[\alpha_i] := QRBalance_i[\alpha_i] - 1$ 
48.         if  $QRBalance_i[\alpha_i] = 0$ 
49.         then
50.           if  $\alpha_i = i$ 
51.           then
52.              $deadlockDetected_i := True$ 
53.             decide( $deadlockDetected_i$ )

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu OR (7)

```

54.   else
55.      $k := engager_i[\alpha_i]$ 
56.      $replyOut.queryNo := queryNo_i$ 
57.      $replyOut.initIndex := \alpha_i$ 
58.      $send(Q_i, Q_k, replyOut)$ 
59.   end if
60. end if
61. end if
62. end if
63. end when

```



Alg. Chandy, Misra, Hass dla modelu OR (8)

```

64.   when  $e\_activate(P_i)$  do
65.     for all  $k \in \{1, 2, \dots, n\}$  do
66.        $contPassive_i[k] := False$ 
67.     end for
68.   end when

```



Alg. Bracha, Toueg'a (1)

```

type NOTIFY extends SIGNAL
type DONE extends SIGNAL
type CONFIRM extends SIGNAL
type ACK extends SIGNAL

```



Alg. Bracha, Toueg'a (2)

```

notifyOut      : NOTIFY
doneOut, doneIn : DONE
confirmOut     : CONFIRM
ackOut, ackIn  : ACK
A              : set of record of
                predId : PROCESS_ID
                succId : PROCESS_ID
                end record := {⟨Pi, Pj⟩ : Pj ∈ Di}
OUTi         : set of PROCESS_ID := {Pj : ⟨Pi, Pj⟩ ∈ A}
INi         : set of PROCESS_ID := {Pj : ⟨Pi, Pj⟩ ∈ A}
confirmNoi  : INTEGER := 0
notifiedi   : BOOLEAN := False
confirmedi  : BOOLEAN := False
expectNoi   : INTEGER
deadlockDetectedi : BOOLEAN := False

```



Alg. Bracha, Toueg'a (3)

```

1. procedure NOTIFYPROC() do
2.   notifiedi := True
3.   for all Qk ∈ OUTi do
4.     send(Qi, Qk, notifyOut)
5.   end for
6.   if expectNoi = 0
7.   then
8.     CONFIRMPROC()
9.   end if
10.  for all Qk ∈ OUTi do
11.    receive(Qk, Qi, doneIn)
12.  end for
13. end procedure

```



Alg. Bracha, Toueg'a (4)

```

14. procedure CONFIRMPROC() do
15.   confirmedi := True
16.   for all Qk ∈ INi do
17.     send(Qi, Qk, confirmOut)
18.   end for
19.   for all Qk ∈ INi do
20.     receive(Qk, Qi, ackIn)
21.   end for
22. end procedure

```



Alg. Bracha, Toueg'a (5)

```

23. when e_start( $Q_\alpha$ , DeadlockDetection) do
24.   NOTIFYPROC()
25.   if confirmNo $_\alpha$  < expectNo $_\alpha$ 
26.   then
27.     deadlockDetected $_\alpha$  := True
28.     decide(deadlockDetected $_\alpha$ )
29.   end if
30. end when

```



Alg. Bracha, Toueg'a (6)

```

31. when e_receive( $Q_j$ ,  $Q_i$ , confirmIn: CONFIRM) do
32.   confirmNo $_i$  := confirmNo $_i$  + 1
33.   if  $\neg$ confirmed $_i$   $\wedge$  (confirmNo $_i$   $\geq$  expectNo $_i$ )
34.   then
35.     CONFIRMPROC()
36.   end if
37.   send( $Q_i$ ,  $Q_j$ , ackOut)
38. end when

```



Alg. Bracha, Toueg'a (7)

```

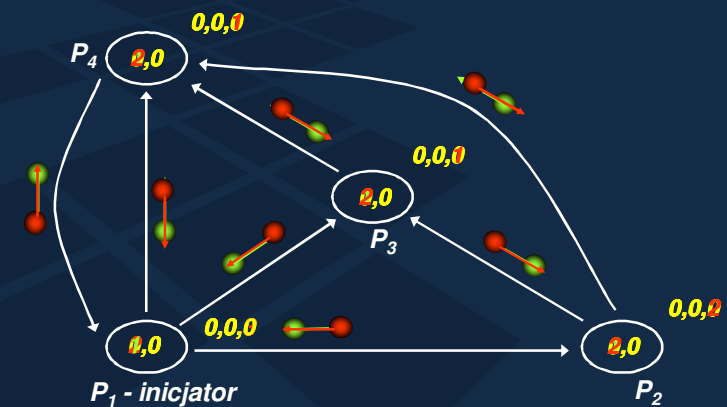
39. when e_receive( $Q_j$ ,  $Q_i$ , notifyIn: NOTIFY) do
40.   if  $\neg$ notified $_i$ 
41.   then
42.     NOTIFYPROC()
43.   end if
44.   send( $Q_i$ ,  $Q_j$ , doneOut)
45. end when

```



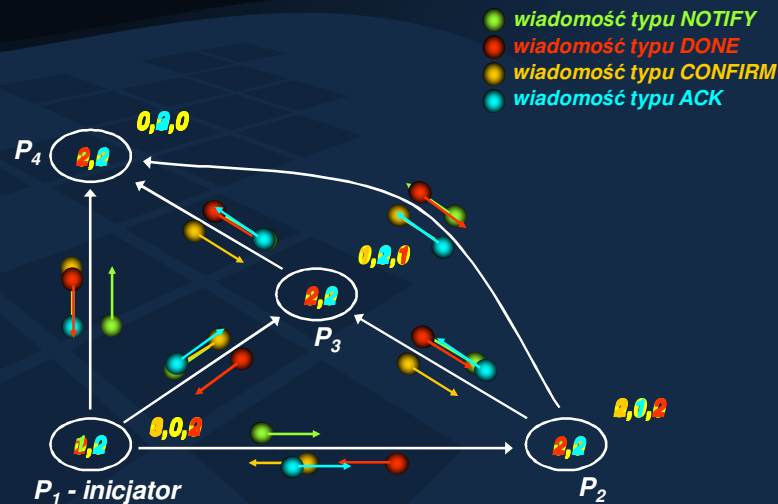
Przykład działania algorytmu (1)

- wiadomość typu NOTIFY
- wiadomość typu DONE





Przykład działania algorytmu (2)



Detekcja zakleszczenia 1 (49)

Złożoność czasowa algorytmu detekcji zakleszczenia w środowisku synchronicznym dla modelu k spośród r ⁽¹⁾

Graf niezorientowany odpowiadający grafowi WFG scharakteryzowany jest przez: średnicę grafu d , najdłuższą ścieżkę w grafie l .

Złożoność całego algorytmu to:

- złożoność fazy potwierdzania
- złożoność powiadomienia inicjatora fazy potwierdzania,
- złożoność odpowiadającą przesłaniu wiadomości typu DONE od inicjatora fazy potwierdzania do inicjatora detekcji.

Detekcja zakleszczenia 1 (50)

Złożoność czasowa algorytmu detekcji zakleszczenia w środowisku synchronicznym dla modelu k spośród r ⁽²⁾

- przesłanie wiadomości typu CONFIRM może zabrać l jednostek czasu
- transmisja wiadomości typu ACK również zabiera w najgorszym wypadku l jednostek czasu
- przesłanie wiadomości typu NOTIFY (równoległe do monitorów wszystkich procesów tworzących zbiór OUT_i) wymaga co najwyżej d kroków.
- przesłanie wiadomości typu DONE po zakończeniu fazy potwierdzania wymaga co najwyżej d kroków.

W efekcie złożoność czasowa algorytmu wynosi $2d + 2l$.

Detekcja zakleszczenia 1 (51)